●ポリアクリレートの粘弾性挙動と誘電緩和 Viscoelasticity and Dielectric Relaxation in Polyacrylate

> 高田 じゆん Jun Takada

Key Word : Dielectric Relaxation, Viscoelasticity, Polyacrylate

1 緒 言

高分子材料には力学特性を始めとして電気特性、光学特 性、熱的特性、磁気的特性などの様々な特性がある。これら の特性を調べる動機として、まず、ある高分子材料が所期の 特性を有しているかを知るというものがある。しかしこれ以 外に、各種の特性を調べることで高分子材料の内部を知ると いうアプローチもある。よい材料を開発するには上記2つの 考え方の連携が必要である。

金属やセラミックスと高分子を比較すると、高分子には階 層的構造を形成するという特徴がある¹⁾。そのため、様々な 要素が特性発現に関与しており、複数の特性を調べることが 高分子の内部構造を理解するのに有効である。特に高分子レ オロジーの分野では、粘弾性測定と誘電緩和測定を組み合わ せることで高分子鎖のダイナミクスに関する様々な知見が得 られている^{2,3)}。

筆者は前報⁴において種々のポリアクリレートの誘電緩和 測定を行い、誘電緩和挙動とガラス転移温度(T_g)につい て議論した。その際、粘弾性挙動と誘電緩和の関係には触れ たが、具体的なデータは示さなかった。そこで本稿では、ポ リアクリレートを主成分とする粘着剤の粘弾性測定と誘電緩 和測定を行い、そのデータを用いて2つの特性の関連を解説 する。

また、本論文では前報に記載した高分子鎖の誘電緩和に関 する説明は全て割愛してある。ただし、これらの理解は必須 なので、できる限り併読をお願いしたい。

2 粘弾性測定の基礎

2.1 粘弾性体とは?

まず、理想的な弾性体と粘性体を考える。弾性体をひずま せると、ひずみ量に比例した応力が発生する(Hookeの法 則)。この応力は弾性体をひずませた瞬間に発生し、ひずみ 量が変わらない限り一定である。つまり、弾性体で発生する 応力には時間依存性はないといえる。粘性体では、ひずみで 発生する応力はひずみ速度に比例する(Newtonの法則)。

東亞合成株式会社 R & D総合センター 応用研究所 Applied Research Laboratory, General Center of R&D, Toagosei Co., Ltd.

よって、一定の変形速度でひずませ続ける限り発生する応力 も不変であり、ひずみを止めた瞬間に応力は0となる。つま り、粘性体でも発生する応力に時間依存性はない。では、粘 弾性体はどうだろうか?粘弾性体をひずませ、ひずみ量を一 定に保つ。そして応力を測定すると、応力は時間とともに減 少していく(応力緩和)。このように、発生した応力に時間 依存性があることが粘弾性体の特徴である。この時間依存性 は「応力を支える何かが運動していること」を起源とする。 高分子は典型的な粘弾性体であり、ガラス状態から流動状態 まで様々な状態を示す。これらの変化が高分子のどのような 内部運動によるものかを考えるのが、高分子レオロジーの問 題設定である。

2.2 Maxwellモデルによる粘弾性体の解析

粘弾性体の代表的なモデルにはMaxwellモデルとVoigtモ デルがある。本節ではMaxwellモデルを用いて、粘弾性体の 性質を調べる。

Maxwellモデルは図1のように、ばね(弾性体)とダッシ ュポット(粘性体)を直列につなげたものである。このモデ ルをxだけ引張ったときのばねとダッシュポットのひずみと 応力も図中に示した。



2. 1 で述べた応力緩和は、Maxwellモデルに一定のひずみ sを加えて、そのまま応力を測定することに相当する。しか

東亞合成グループ研究年報 7 TREND 2020 第23号

し、実際に粘弾性測定を行う場合にはひずみを周期的に変え ながら加える場合が多い。そこで、Maxwellモデルにひずみ を正弦波的に加えた場合を考える。

まず図1のばねとダッシュポットのひずみ速度を計算し、 それを全体のひずみ速度とすると、

$$\frac{d\gamma}{dt} = \frac{1}{G}\frac{d\sigma}{dt} + \frac{\sigma}{\eta} \quad \cdot \cdot \cdot (1)$$

が得られる。これにひずみを正弦波的に加えることを考え、

$$\gamma = \gamma_0 e^{i\omega t}$$
 ・・・(2) (Eulerの公式 *i*: 虚数単位)

を代入すると、(1) 式は

$$i\omega\gamma_0 e^{i\omega t} = \frac{1}{G}\frac{d\sigma}{dt} + \frac{\sigma}{\eta} \cdot \cdot \cdot (3)$$

となる。これは微分演算子法で容易に解ける⁵⁾。(3)式の *d/dtをD*として整理すると

$$\sigma(t) = i\omega\gamma_0 \times \frac{1}{\frac{D}{G} + \frac{1}{\eta}} \times e^{i\omega t} \cdot \cdot \cdot (4)$$

となり、ここでDにiwを代入すればよい。その後、分母の有 理化と緩和時間 = n/Gへの書き換えを行って整理すると

$$\sigma(t) = \frac{G\omega^2\tau^2 + iG\omega\tau}{1 + \omega^2\tau^2}\gamma_0 e^{i\omega t} \cdot \cdot \cdot (5)$$

$$E^{\dagger}\tau^{3}\sigma_{0} = G \frac{\omega^{2}\tau^{2}}{1+\omega^{2}\tau^{2}}, \quad G^{\prime\prime} = G \frac{\omega\tau}{1+\omega^{2}\tau^{2}} \quad \cdot \cdot \cdot (6)$$

とすれば、

 $\sigma(t) = (G' + iG'')\gamma_0 e^{i\omega t} \quad \cdot \cdot \cdot (7)$

という表式が得られる。*G*を貯蔵弾性率、*G*"を損失弾性率 という。図2に*G*=10、*c*=100sでの*G*と*G*"の計算値を示した。



この結果は次のように解釈できる。

・高周波数領域(速い変形)

この領域ではMaxwellモデルのダッシュポットは粘性抵抗 によりわずかしか動いていない。よって、力学特性としては ばねによる寄与が大半であり、Maxwellモデルは弾性体とし てふるまう。

·中周波数領域

この領域では徐々にダッシュポットが動き始める。それに 従って粘性由来の*G*が大きくなってくる。

・低周波数領域(遅い変形)

この領域ではばねはほとんど伸びず、ダッシュポットのみ が動いている。よって、粘性的な挙動を示すため*G*"が*G*な り大きくなっている。

また、G"のピークは10²Hzに現れている。この周波数は Maxwellモデルの緩和時間とした100sの逆数に相当する。 つまり、周波数を変えての粘弾性測定(周波数分散測定)で のG"のピーク位置から、その系の緩和時間を見積もること ができる⁶。

本節の最後に測定値に虚数成分が出てくる意味について述 べる。G、G"とも実測できる物理量であるが、G"が複素数 の虚数成分として現れていることに違和感を覚える方がいる かもしれない。この点の詳細な議論は割愛するが、結論を述 べると「複素数を物理変数として使う場合には、必ず外部信 号が振動する場合であり、そこに複素数を使うメリットがあ るからこそ複素数を使うのである。それでは、そのメリット とは何であろうか。実は複素数を使って物理量を表現すると、 実数成分が外部信号に追随している成分に対応し、虚数成分 が外部信号に対する遅れ成分に対応するということが分かっ たのである。つまり、複素数を使うことで、外部信号に同期 している部分(実数成分)と遅れている部分(虚数成分)を 同時に表現できるのである")(原文ママ)」とまとめること ができる。この議論は複素誘電率に対しても適用できる。虚 数の出現に惑わされず、「実数成分は外部信号に同期した応 答、虚数成分は外部信号に遅れる応答」と理解してほしい。

2.3 粘弾性挙動と誘電緩和の比較

前報4)で誘電緩和の表式として式(8)を示した。

この式で $\epsilon_1 = 5$ 、 $\epsilon_\infty = 2$ 、 $\tau = 100s$ とした計算結果と図 2 を重ねたものを図 3 に示した。



この比較より、次のことわがかる。

・*G"とε*"のピーク位置

どちらも1/緩和時間=10⁻²Hzにピークトップが位置する。

・10⁻²Hzを挟んでのG'と ε'の変化

高周波数領域では応力緩和をする余裕がなく、G'は一定の値をとる。また、双極子配向に十分な時間がないので ϵ' は小さい。

低周波数領域では応力緩和に必要な時間があるので、*G*' は低下する。誘電緩和では、双極子配向に必要な時間がある ので、配向によって ε'は大きくなる。

このモデルによる比較の結果を念頭に置いて、次章では実 際の測定データを比較していく。

3 ポリアクリレート粘着剤の粘弾性挙動と誘電緩和

本章では、ポリアクリレートを主成分とした粘着剤の粘弾 性測定と誘電緩和測定の結果を比較し、それぞれの挙動がど のように解釈できるかを述べていく。そのためには、まず粘 着剤の粘弾性を把握したうえで、それを誘電緩和測定と比較 すると理解しやすい。

なお、用いた粘着剤は低 T_{g} のポリアクリレートを主成分 としたものである。

3.1 ポリアクリレート粘着剤の粘弾性測定結果

図4にポリアクリレート粘着剤の温度分散粘弾性測定結果 を示した(測定周波数=1 Hz、昇温速度=2℃/min)。これ より、この粘着剤は0℃以下でガラス状態、0~60℃にブ ロードなガラス・ゴム転移領域を持ち、60℃以上でゴム状態 となることが分かる(ただし、1秒という時間スケールにお いて)。ここで重要なのはガラス転移領域の広さである。複 数成分からなる高分子試料では、相溶している系であっても、 単一成分試料に比べてガラス・ゴム転移領域が広くなる。こ れは構成成分の濃度分布が完全に均一ではなく、高分子鎖の セグメントスケールでの濃度揺らぎが存在するためである⁸。 このような濃度揺らぎは局所的な*Tg*の違いをもたらし、そ の結果、広いガラス・ゴム転移領域が現れる。本測定に用い た粘着剤も複数成分のブレンドであり、相溶しているものの、 ブロードなガラス・ゴム転移領域を示したと考えられる。



図4 粘着剤の温度分散粘弾性測定結果

続いて図5に、周波数分散測定結果から作成した粘着剤の マスターカーブを示した(基準温度=25℃、次頁)。図5のx 軸を反転させて図4と比較すると2つの概形はよく一致して おり、マスターカーブにはガラス状態からゴム状態に入る部 分が含まれていることが分かる。しかし、図5の低周波数側 を見ると、データの重ね合わせが完全ではない。このことは、 温度-時間換算則が厳密には成立していないことを示してい る。この原因として前述した濃度揺らぎの存在や、ガラス-ゴム転移には複数のモードが関係しており各モードの温度依 存性が異なるといったことが挙げられる⁹。このような完全 でないマスターカーブの細部を解析するのは適当ではない。 ただし、誘電特性と粘弾性特性を大まかに比較するには十分 と思われるので、このデータを用いる。

3.2 ポリアクリレート粘着剤の誘電緩和

図6に*ε*の実測データと、それを用いて作成したマスター カーブを示した(次頁)。基準温度=25℃とし、粘弾性測定 マスターカーブの基準温度とあわせている。このデータを前 節の粘弾性マスターカーブと比較して、ポリアクリレートの 誘電特性について説明する。



3.3 粘弾性挙動と誘電緩和の比較

図7に $\varepsilon' c G'(L)$ 、 $\varepsilon'' c G''(下)$ を比較できるように示 した。図7(上)のGの値より、10⁵Hz以上の測定周波数で 粘着剤はガラス状態であることが分かる。そこからガラス転 移領域に入り(10⁻¹~10⁵Hz)、低周波数ではゴム状態を示し ている。ガラス・ゴム転移は高分子鎖の局所的な運動(ミク ロブラウン運動)が解放されることによって起こる¹⁰。この ミクロブラウン運動の解放は、B型高分子の誘電特性に対し て双極子の配向による ε の増加をもたらす⁴。この考え方に 立って図7(上)のG'と ε を比較すると、Gの減少(ガラス・ ゴム転移)と ε の増加がほぼ同期していることが確認できる。 また、図7(下)のG''と ε 'の比較でも、緩和の分布を表す ピークのトップ位置はほぼ一致しており、同様の結論が得ら れる。



この例から、B型高分子であるポリアクリレートの誘電緩 和は、ガラス-ゴム転移と同じミクロブラウン運動の解放に よって起きることが理解できる。もちろん、実際の高分子材 料では内部の不均一性(例えば非相溶な組み合わせなど)に よって、ここで示したような単純な挙動を示さない場合も多 い。しかし、「高分子材料の誘電特性は高分子鎖上の双極子 の運動によって決まる」という理解は複雑な系を考える際の 基本になる。

4 まとめ

B型高分子であるポリアクリレート粘着剤の粘弾性データ と誘電緩和データを比較することで、ガラス転移と誘電率の 変化について説明した。しかし、ここで行った説明はあくま でも概要であり、実際にはもっと細部にわたる検討が行われ ている^{2,3)}。これらの検討は実際の材料開発にも役立つもの であると信じているが、いきなり飛び込むには抵抗があるよ うに思う。本論文がそういった分野への入り口となれば幸い である。

引用文献と注釈

- イアン W. ハムレー著,好村滋行,荒木武昭,樹神弘也,森河 良太,福田順一訳,"ソフトマター入門 高分子・コロイ ド・両親媒性分子・液晶",シュプリンガー・フェアラーク 東京株式会社(2002).
- 2) 松下裕秀編著,金谷利治,渡辺宏,下村武史,佐藤尚弘,伊藤耕 三,田中敬二,井上正志著,"高分子の構造と物性",講談社 サイエンティフィク(2013)第6章 7章.

- 3) G. R. ストローブル著,深尾浩次,宮本嘉久,田口健,中村健 二訳,"高分子の物理 構造と物性を理解するために",改 訂新版,シュプリンガー・ジャパン株式会社(2010)第6 章.
- 4) 高田じゆん, 東亞合成グループ研究年報, 21, 2-1(2018).
- 5) 大槻義彦, "アッという間に解ける微分方程式 物理数学 One Point15", 初版, 共立出版(1997) p.36.
- 6) 正しくは終端緩和を示す G'と G'に接線を引き、その交点 から読み取るべきである。詳しくは 高分子学会編,"基礎高分子科学",第1版,東京化学同人 (2006) p.216.
- 7) 村上雅人,"なるほど虚数 理工系数学入門", 海鳴社 (2000) p.85.
- 8) 日本レオロジー学会編, "新講座・レオロジー", 初版, 太洋社 (2014) p.116.
- 9) 日本レオロジー学会編, "新講座・レオロジー", 初版,
- 太洋社 (2014) p.102.
- 10)高分子学会編,"基礎高分子科学",第1版,東京化学同人 (2006) p.233.